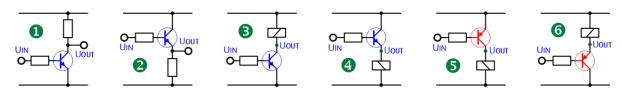
## Praktische Anwendungen: Pegelanpassung bei Steuerungen mit Transistoren

Mikrocontroller, OPV-Schaltungen, Sensoren, etc. stellen für nachfolgende Schaltvorgänge meist einen Ausgangspegel LOW – HIGH von OV bis 5V zur Verfügung, mit einer Belastung von einigen mA. Sollen damit Leistungsstromkreise geschaltet werden, sind Relais oder Schütze mit unterschiedlichen Spannungen erforderlich.

Einige Vorschläge für verschiede Variationen von Bedingungen.

Zur Erinnerung werden hier zwei der drei Transistorgrundschaltungen näher betrachtet:



- 1) Emittergrundschaltung EGS (Emitter an der Versorgungsspannung), Ausgang zu Eingang gegenphasig, Spannungsverstärkung hoch, Stromverstärkung hoch.
- 2) Kollektorgrundschaltung KGS (Kollektor an Versorgungsspannung), Ausgang und Eingang gleichphasig, Spannungsverstärkung nahezu 1, Stromverstärkung hoch. Die Schaltung wird auch Emitterfolger genannt, da die Emitterspannung immer um 0,7V kleiner ist, als die Basisspannung.
- 3) Wie Schaltung 1, das Relais zieht an, wenn  $U_{in} > 0.7V$  ist. Stromverstärkung Ic/IB 70 bis 200. Relais fällt ab, wenn  $U_{in} < 0.7V$ .
- 4) Wie Schaltung 2, das Relais zieht an, wenn die Eingangsspannung nahe der Betriebsspannung ist. Stromverstärkung Ic/IB 70 bis 200. Relais fällt ab, wenn Uin < (UHalte + 0,7V).
- 5) Wie Schaltung 1, EGS, das Relais zieht an, wenn Uin < UBetr 0,7V. Relais fällt ab, wenn Uin > UBetr 0,7V.
- 6) Wie Schaltung 2, KGS, das Relais zieht an, wenn  $U_{in}$  = 0V. Relais fällt ab, wenn  $U_{in}$  <  $U_{Betr}$   $U_{Halte}$

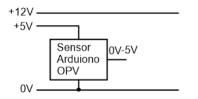
UHalte ist jene Spannung, bei der das angezogene Relais gerade noch angezogen bleibt.

Die dritte Transistorschaltung, die Basisgrundschaltung wird hauptsächlich im Hochfrequenzbereich eingesetzt und ergibt keine sinnvolle Anwendung bei obigen Anforderungen.

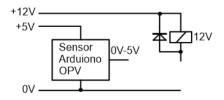
1. Konkrete Aufgabe: Von einem Mikrocontroller, Arduino Uno, mit einer Ausgangsspannung OV bis 5V soll ein Relais mir 12V Betriebsspannung angesteuert werden. Der direkte Anschluss eines Relais mit einer Relaisspule für 5V an den Arduino ist wegen des zu geringen Ausgangsstromes nicht möglich.

OV

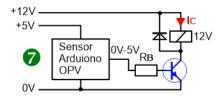
In Steuerungen sind auf Grund von unterschiedlichen Anforderungen meist mehrere Versorgungsspannungen vorhanden, z.B. +5V, -5V, +12V, -12V bezogen auf die Bezugsmasse (Ground). Die negativen Spannungen werden z.B. bei OPV-Schaltungen benötigt.



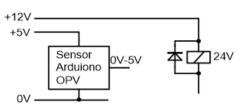
In der ersten Aufgabenstellung wird der Mikrocontroller mit +5V betrieben und es soll ein 12V-Relais angesteuert werden. Es kann gewählt werden, ob das Relais an +12V oder am 0V angeschlossen werden soll.



Es wurde +12V gewählt. In der Schaltung ist auch die Schutzdiode parallel zur Relaisspule zu sehen, die beim Ausschalten der Spule die sehr hohe, aber leistungsschwache Selbstinduktionsspannung (bis zu hunderten V) kurzschließt und damit davor liegende Bauteile schützt.



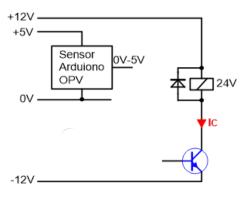
Ein NPN-Transistor in Emitterschaltung bringt die nötige Spannungs- und Stromverstärkung, um die 0V bis 5V auf 0V bis 12V zu verstärken. Die Phasenumkehr der Emitterschaltung ist notwendig, da ein HIGH am Controller ein LOW am Relais ergibt und da das Relais auf +12V liegt, zieht es an.



2. Konkrete Aufgabe: Von einem Sensor, mit einer Ausgangsspannung OV bis 5V soll ein 24V-Relais, dass an +12V angeschlossen ist geschalten werden. Dazu ist nun die -12V Versorgungsspannung erforderlich.

Nun bietet sich wie im 1. Beispiel ein NPN-Transistor in Emitterschaltung gegen -12V an.



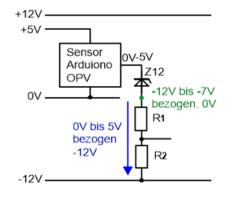


Nun besteht die Herausforderung aus der Ausgangsspannung des Sensors von 0V bis 5V eine Steuerspannung für den Transistor von -12V bis -7V zu erzeugen.

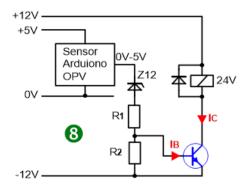
Da es sich um eine konstante Differenz von 12V handelt ist die Aufgabe mit einer Zenerdiode einfach zu lösen. R1 und R2 sind

die Basiswiderstände, um den erforderlichen Basisstrom bereitzustellen, der wieder vom nötigen Kollektorstrom abhängig ist.

Der Widerstand R<sub>2</sub> ist wichtig, um eine sichere Ableitung des Basisstromes zu gewährleisten (UBE < 0,7V, IB möglichst 0mA).





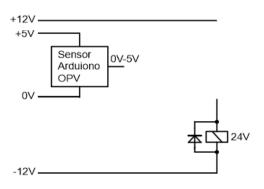


Hier die fertige Schaltung. Bei einem Steuerstrom des Relais von 100mA und einer Stromverstärkung des Transistors von mindestens 100, beträgt der notwendige Basisstrom 1mA.

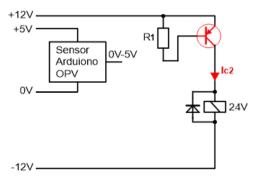
Somit errechnet sich der Widerstand R<sub>1</sub> maximal mit R<sub>1</sub> = 4,3V / 1mA = 4,3k $\Omega$ . Gewählt wird ein kleinerer Wert von 3,9k $\Omega$  um ein sicheres Schalten des Transistors sicherzustellen. R<sub>2</sub> wird mit 10k $\Omega$  gewählt (siehe Erklärung am Ende der vorigen Seite).

-----

**3. Konkrete Aufgabe:** Von einem Arduino, mit einer Ausgangsspannung OV bis 5V soll ein 24V-Relais, dass an -12V angeschlossen ist, geschalten werden. Das ist eine ähnliche Aufgabe wie vorher, die Bedingung, dass das Relais an -12V angeschlossen ist, kann dadurch zustande kommen, dass alle anderen Relais der gesamten Steuerung ebenfalls an -12V angeschlossen sind.

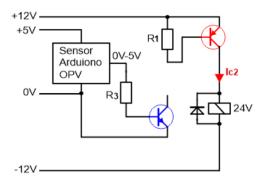


Die Ansteuerung des Relais könnte mit einem NPN-Transistor in Kollektorschaltung (keine Phasenumkehr) realisiert werden, was aber auch bedeutet, dass die Ansteuerung dieses Transistors ebenfalls mit einer Kollektorschaltung (keine Phasenumkehr) erfolgen muss, damit ein HIGH am Arduino zu einem HIGH am Relais werden kann. Das wäre aber aufwändiger in der Ausführung.



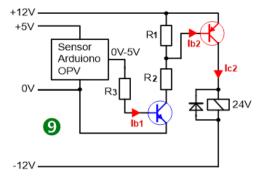
Es wurde ein PNP-Transistor in Emitterschaltung gewählt. Der Widerstand R1 sichert ein exaktes Abschalten des Transistors.

Der Transistor schaltet durch (das Relais zieht an), wenn die Basisspannung um 0,7V negativer als die Emitterspannung (+12V) ist. Die Masse (0V) liegt um -12V unter der Emitterspannung, somit kann die Ansteuerung mit den 0V bis 5V des Arduino nicht realisiert werden.



Die Ausgangsspannungsverstärkung mit dem NPN-Transistor ist schon bei Schaltung 1 und 3 angewendet worden. Um den Basisstrom vom PNP-Transistor zu begrenzen, ist ein Widerstand zum Kollektor vom NPN-Transistor nötig.





Hier die fertige Schaltung. Bei einem Steuerstrom des Relais von 100mA und einer Stromverstärkung des Transistors von mindestens 100, beträgt der notwendige Basisstrom lb2 = 1mA.

Somit errechnet sich der Widerstand R2 maximal mit R2 = 10,8V / 1mA = 10,8k $\Omega$ . Gewählt wird ein kleinerer Wert von 8,2k $\Omega$  um ein exaktes Schalten des Transistors sicherzustellen. R1 wird mit 10k $\Omega$  gewählt (wie im

vorigen Beispiel).

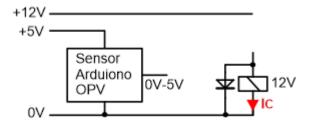
Die 10,8V kommen zustande, da im Durchschaltfall des NPN-Transistors die Durchschaltspannung 0,5V und Spannungsdifferenz vom Kollektor (NPN) zur Basis (PNP) daher 12V - 0,7V - 0,5V = 10,8V beträgt.

 $I_{b1} = I_{b2} / 100 = 1$ mA / 100 = 10μA, R3 =  $(5V - 0.7V) / I_{b1} = 4.3V / 10$ μA = 430k $\Omega$ . Gewählt 47k $\Omega$ , da so hochohmige Schaltungen im M $\Omega$ -Bereich für kapazitive Störspannungen anfällig sind und alle Verlustleistungen der Elemente weitab von den zulässigen Werten sind.

Die Phasenlage stimmt auch: B1 – HIGH © C1 – LOW B2 – LOW C2 – HIGH Relais zieht an.

\_\_\_\_\_

## Hier noch eine Aufgabe zum Selbstentwickeln:



Ähnlich wie die 1. Konkrete Aufgabe, nur mit einem Relais, das auf OV angeschlossen ist. Lösungen können zur Überprüfung per Mail eingesandt werden.

